# АНАЛИЗ РАЗВИТИЯ ПЛАСТИЧЕСКОЙ ДЕФОРМАЦИИ В ПОВЕРХНОСТНОМ СЛОЕ ПРИ УЛЬТРАЗВУКОВОМ АЛМАЗНОМ ВЫГЛАЖИВАНИИ

© 2010 В.И. Малышев, А.С. Селиванов

Тольяттинский государственный университет

Поступила в редакцию 10.03.2010

В статье представлена математическая модель эволюции плотности дислокаций в поверхностном слое при ультразвуковой обработке алмазным выглаживанием.

Ключевые слова: математическая модель, плотность дислокаций; алмазное выглаживание; ультразвук; поверхностный слой.

#### **ВВЕДЕНИЕ**

Величина пластической деформации в поверхностном слое при алмазном выглаживании (АВ) обусловлена приложенной к материалу определенной статической нагрузки. Вместе с тем, согласно эффекта Блага-Лангенеккера [1] при энергетическом воздействии ультразвуковых колебаний возможно снижение предела текучести материала, он становится более пластичным, что обусловлено увеличением плотности подвижных дислокаций в поверхностном слое (ПС). Под действием напряжений движение и размножение дислокаций осуществляется в определенных плоскостях скольжения, различным образом ориентированных в зернах. Действующие плоскости скольжения наблюдаются как система линий скольжения, состоящих из множества выхода дислокационных линий. Развитие пластической деформации во времени происходит в результате увеличения плотности полос скольжения, их расширения, за счет механизма двойного поперечного скольжения (ДПС) и последующего слияния.

Установив закономерности кинетики накопления плотности дислокаций в деформируемом объеме ПС от условий внешнего воздействия при ультразвуковом алмазном выглаживании (УЗАВ), представляется возможным воздействовать на характер протекания пластической деформации в ПС, а следовательно, и управлять его прочностными свойствами и обеспечивать на выходе требуемые параметры качества.

Целью настоящего исследования являлось установление количественной взаимосвязи накапливаемой плотности дислокаций в деформируемом объеме ПС с внешними параметрами процессов АВ и УЗАВ.

### РЕЗУЛЬТАТЫ

Взаимосвязь интенсивности напряжений с плотностью дислокаций можно представить [2] в виде:

$$\sigma_i(z) = \sigma_{0,2} + \alpha \cdot G \cdot b \cdot \sqrt{\rho(z)}, \qquad (1)$$

где  $\sigma_i(z)$  – интенсивность напряжений, Н/мм<sup>2</sup>, действующих на некоторой глубине z, от поверхности мм;  $\sigma_{0,2}$  – условный предел текучести;  $\alpha$  – коэффициент междислокационного взаимодействия (0,1...0,2[3]); G – модуль сдвига, Н/мм<sup>2</sup>; b – вектор Бюргерса, мм;  $\rho(z)$  – плотность дислокаций на глубине z, 1/мм<sup>2</sup>

Из (1) можно получить формулу для расчета плотности дислокаций, в зависимости от действующих напряжений:

$$p(z) = \left(\frac{\sigma_i(z) - \sigma_{0,2}}{K}\right)^2, \qquad (2)$$

где  $K = \alpha \cdot G \cdot b$ .

Для расчета плотности дислокаций на глубине Z по формуле (2) необходимо знать величину напряжений  $\sigma_i(z)$ , действующих на этой глубине.

Для этого следует установить характер их распределения по глубине поверхностного слоя в результате действия внешней нагрузки. Из приближенного решения упруго-пластической задачи о напряженном состоянии в полубесконечном теле при внедрении шара воспользуемся выражением для расчета интенсивности напряжений, полученное Б.А.Кравченко [4]:

$$\sigma_{i}(z) = \sigma_{0} \cdot \left[ \frac{1.5}{1 + \left(\frac{z}{r}\right)^{2}} - (1 + \mu) \cdot \left( \left(1 - \frac{z}{r} \cdot \operatorname{arctg}\left(\frac{r}{z}\right)\right) \right], (3)$$

где  $\sigma_0$  – нормальное давление на поверхности контакта инструмента с обрабатываемой поверхностью Н/мм<sup>2</sup>;  $\mu$  – коэффициент Пуассона ( $\mu = 0,3$ ); r – радиус отпечатка, мм.

Известно и другое выражение для расчета действующих напряжений в поверхностном слое, предложенное Я.И. Барацем [5]:

$$\sigma_i(z) = \sigma_0 \cdot \left[ 1 - 2 \cdot \left(\frac{z}{r}\right)^2 + \frac{2 \cdot \left(\frac{z}{r}\right)^3}{\sqrt{1 + \left(\frac{z}{r}\right)^2}} \right]. \quad (4)$$

Малышев Владимир Ильич, кандидат технических наук, заведующий кафедрой "Оборудование и технологии машиностроительного производства". E-mail: rsi-tgu@tltsu.ru. Селиванов Александр Сергеевич, старший преподаватель кафедры "Оборудование и технологии машиностроительного производства". E-mail: SelivAS@inbox.ru.

Графические зависимости, построенные по формулам (3), (4) в безразмерном виде

$$\sigma_i / \sigma_0 = f(z / r)$$
, показаны на рис. 1.

Как следует из анализа рис. 1 зависимости напряжений по глубине поверхностного слоя близки к показательному (экспоненциальному) распределению. Для аппроксимации графических зависимостей определим физически обоснованную область существования безразмерной

координаты  $\frac{z}{r}$ . Полагаем, что напряжения изменяются от максимальных напряжений на поверхности контакта (z = 0) до напряжений, действующих на некоторой глубине упрочненного слоя  $z = \Delta$ . На глубине  $\Delta$  интенсивность напряжений  $\sigma_i = \sigma_{0,2}$ ,где  $\sigma_{0,2}$  – предел текучести. На основании анализа работ в области

обработки ППД отношение глубины упрочненного слоя к радиусу отпечатка  $\frac{\Delta}{r}$ , характерное для большинства процессов обработки ППД не превышает 3 [5, 6].

Автор [8] установил, что при контакте сферы с пластическим полупространством впервые пластические деформации возникают на глубине  $z \approx 0, 5 \cdot r$ .

Аппроксимируя графические зависимости, представленные на рис. 1. в физически обоснованном интервале значений безразмерной координаты  $\frac{z}{r}$ , изменяющейся от 0,5 до  $\frac{z}{r} = \frac{\Delta}{r} = 3$ , получим уравнение:

$$\sigma_i(z) = \sigma_0 \cdot \exp(-0.8 \cdot \frac{z}{r}).$$
 (5)

Для расчета интенсивности напряжений в случае наложения на инструмент УЗК и, учитывая дополнительное внедрение инструмента в обрабатываемый материал в результате действия амплитудного напряжения, получим решение:

$$\sigma_{i(V3K)}(z) = (\sigma_0 + \sigma_{\xi}) \cdot \exp(-0.8 \cdot \frac{z}{r_{V3K}}), (6)$$



Рис. 1. Зависимости распределения безразмерного напряжения  $\sigma_i / \sigma_0$  побезразмерной координате Z/r: 1 – зависимость по [5]; 2 – зависимость по [4]

где  $\sigma_{\xi}$  – амплитуда напряжения, Н/мм<sup>2</sup>,  $r_{V3K}$  – радиус отпечатка при ультразвуковом воздействии инструмента, мм.

Для упрощения расчетов в случае ультразвуковой обработки, учтем только действие максимальных напряжений в поверхностном слое, возникающих в результате максимального дополнительного внедрения инструмента в поверхность на величину  $h_{\infty} = \frac{1}{2} \cdot \xi$ , где  $\xi -$  амплитуда колебаний, мкм.

 $h_{\partial} = \frac{1}{2} \cdot \xi$ , где  $\xi$  – амплитуда колебаний, мкм. Радиус отпечатка при ультразвуковой обработке  $r_{y3K}$  определим из приближенного соотношения, устанавливающего связь радиуса отпечатка с глубиной внедрения инструмента в случае пластического контакта:

$$r = \sqrt{2 \cdot R_u \cdot h} \,. \tag{7}$$

Для случая ультразвуковой обработки выражение (7) запишем в виде:

$$r_{y_{3K}} = \sqrt{2 \cdot R_u \cdot (h + \frac{1}{2} \cdot \xi)}.$$
 (8)

Выполняя некоторые преобразования и учитывая (7) получим:

$$r_{y_{3K}} = r \cdot \sqrt{K_r} , \qquad (9)$$

где  $K_r = 1 + \frac{\xi}{2 \cdot h}$  – безразмерный коэффициент,

учитывающий увеличение радиуса отпечатка при ультразвуковой обработке.

Подставляя (5), (6) в (2), а также учитывая (9) и выполняя некоторые преобразования, получим для процесса AB:

$$\rho(z) = \left(\frac{\sigma_{0,2}}{K}\right)^2 \cdot \left[\frac{p_0}{\sigma_{0,2}} \cdot \exp(-0.8 \cdot \frac{z}{r}) - 1\right]^2, \quad (10)$$

для процесса УЗАВ:

$$\rho_{(y_{3K})}(z) = \left(\frac{\sigma_{0,2}}{K}\right)^2 \cdot \left[\frac{(\sigma_0 + \sigma_{\xi})}{\sigma_{0,2}} \cdot \exp(-0.8 \cdot \frac{z}{r \cdot K_r}) - 1\right]^2.$$
(11)

Полученные уравнения характеризуют распределение плотности дислокаций в единице объема по глубине поверхностного слоя в зависимости от распределения в нем действующих напряжений. Однако, они не учитывают накопление плотности дислокаций за конечное время действия нагрузки на единичный микрообъем поверхностного слоя. Для расчета кинетики накопления плотности дислокаций в единице микрообъема поверхностного слоя рассмотрим скорость изменения плотности дислокаций по глубине. Расчет выполним для обычного AB. Продифференцируем выражение (10) по *dz*:

$$\frac{d\rho}{dz} = -2 \cdot \left(\frac{\sigma_{0,2}}{K}\right)^2 \cdot \left(\frac{\sigma_0}{\sigma_{0,2}}\right) \cdot \frac{0.8}{r} \cdot \exp(-0.8 \cdot \frac{z}{r}) \cdot \times \\ \times \left[\left(\frac{\sigma_0}{\sigma_{0,2}}\right) \cdot \exp(-0.8 \cdot \frac{z}{r}) - 1\right]$$
(12)

Уравнение (12) определяет скорость изменения плотности дислокаций по глубине *z*. Знак "минус" в выражении (12) показывает, что с увеличением глубины ПС скорость уменьшается.

За некоторый, бесконечно малый промежуток времени dt, дислокации, двигаясь со скоростью  $V_{\partial}$  под действием напряжений, переместятся на расстояние dz. Очевидно, что за конечное время обработки t они распространятся на глубину  $z = \Delta$  (глубина упрочненного слоя). Таким образом, подставляя в (12) вместо dzвыражение  $V_{\partial} \cdot dt$ , получим уравнение, характеризующее скорость изменения плотности дислокаций в деформируемом микрообъеме поверхностного слоя на глубине z в зависимости от времени dt действия нагрузки (знак "минус" опускаем):

$$\frac{d\rho}{dt} = 2 \cdot v_{\theta} \cdot \left(\frac{\sigma_{0,2}}{K}\right)^2 \cdot \left(\frac{\sigma_0}{\sigma_{0,2}}\right) \cdot \frac{0,8}{r} \cdot \exp(-0,8 \cdot \frac{z}{r}) \times \\ \times \left[ \left(\frac{\sigma_0}{\sigma_{0,2}}\right) \cdot \exp(-0,8 \cdot \frac{z}{r}) - 1 \right]$$
(13)

В (15) неизвестна скорость дислокаций  $V_{\partial}$ . Принимая во внимание, что скорость дислокаций связана со скоростью пластической деформацией соотношением  $V_{\partial} = \dot{\varepsilon} / b \cdot \rho$  [2] ( $\dot{\varepsilon}$  – скорость пластической деформации, и учитывая связь скорости  $\dot{\varepsilon}$  со скоростью деформирования (выглаживания) v в виде  $\dot{\varepsilon} = \varepsilon \cdot (v/L_{\kappa})$  [6], получим формулу для расчета средней скорости движения дислокаций в микрообъеме ПС:

$$v_{\partial} = \frac{\varepsilon \cdot v}{L_{\kappa} \cdot \rho \cdot b}, \qquad (14)$$

где  $\mathbf{\varepsilon}$  – относительная деформация, определяемая для обработки выглаживанием из соотношения  $h_{ss}/R_u$ ;  $h_{ss}$  – глубина внедрения инструмента в обрабатываемый материал, мм;  $L_{\kappa}$  – длина контакта инструмента с обрабатываемой поверхностью, мм.

Подставляя (14) в (13) и, вводя некоторые обозначения, получим следующее выражение для скорости накопления плотности дислокаций в единичном микрообъеме ПС:

$$\frac{d\rho}{dt} = A \cdot \frac{1}{\rho},\tag{15}$$

THE 
$$A = 2 \cdot \frac{\varepsilon}{b} \cdot \frac{\upsilon}{L_k} \cdot \left(\frac{\sigma_{0,2}}{K}\right)^2 \cdot \left(\frac{\sigma_0}{\sigma_{0,2}}\right) \cdot \frac{0.8}{r} \times \exp(-0.8 \cdot \frac{z}{r}) \cdot \left[\left(\frac{\sigma_0}{\sigma_{0,2}}\right) \cdot \exp(-0.8 \cdot \frac{z}{r}) - 1\right]$$

Выполняя интегрирование с учетом начальных условий t = 0 и  $\rho(t = o) = \rho_{ucx}$ , получим формулу для расчета плотности дислокаций в микрообъеме поверхностного слоя на глубине *Z* за время обработки (время воздействия инструментом на единицу площадки контакта)

$$t = \frac{L_{\kappa}}{v} \cdot N$$
, где  $N$  – число циклов приложения нагрузки:

$$\rho(z) = \sqrt{3.2 \cdot k \cdot \left(\frac{\varepsilon \cdot N}{r}\right) \cdot \frac{1}{b} \cdot \left(\frac{\sigma_{0,2}}{K}\right)^2 \cdot \left(\frac{\sigma_0}{\sigma_{0,2}}\right) \cdot \exp(-0.8 \cdot \frac{z}{r}) \cdot \left[\left(\frac{\sigma_0}{\sigma_{0,2}}\right) \cdot \exp(-0.8 \cdot \frac{z}{r}) - 1\right] + \rho_{ucc}^2}$$
(16)

Принимая выражения для относительной

деформации 
$$\varepsilon = \frac{h_{eu}}{R_u} = \frac{r^2}{2 \cdot R_u^2}$$
 и числа циклов

$$N = \frac{2 \cdot r}{s},$$
учитывая  $K = \alpha \cdot b \cdot G$ , получим:  

$$\rho(z) = \sqrt{\left(\frac{3.2}{\alpha^2 \cdot b^3}\right) \cdot \left(\frac{r}{R_u}\right)^2 \cdot \left(\frac{1}{s}\right) \cdot \left(\frac{\sigma_{0,2}}{G}\right)^2 \cdot \left(\frac{\sigma_0}{\sigma_{0,2}}\right) \cdot \exp(0.8 \cdot \frac{z}{r}) \cdot \left[\left(\frac{\sigma_0}{\sigma_{0,2}}\right) \cdot \exp(0.8 \cdot \frac{z}{r}) - 1\right] + \rho_{uex}}$$
(17)

Для расчета контактного напряжения  $\sigma_0$  воспользуемся соотношением, полученным в [6]:

$$\sigma_0 = c' \cdot \sigma_{0,2} , \qquad (18)$$

где коэффициент  $c' = 2,87 \cdot \left(\frac{HV_0}{HV(z)}\right)_{ucx}$ ,  $HV_0$  и

*HV* (*z*) – соответственно значения исходной (после предшествующей обработки) микротвердости на поверхности и в глубине ПС.

С учетом (20), выражение (19) примет вид:

$$\rho(z) = \sqrt{\left(\frac{9.2}{\alpha^2 \cdot b^3}\right) \cdot \left(\frac{r}{R_b}\right)^2 \cdot \left(\frac{1}{s}\right) \cdot \left(\frac{\sigma_{0,2}}{G}\right)^2 \cdot \left(\frac{HV_0}{HV(z)}\right)_{ucx} \cdot \exp(0.8 \cdot \frac{z}{r}) \cdot \left[2.87 \left(\frac{HV_0}{HV(z)}\right)_{ucx} \cdot \exp(0.8 \cdot \frac{z}{r}) - 1\right] + \rho_{ucx}^2}$$
(19)

Из (21), приравняв z = 0, определим поверхностную плотность дислокаций:

$$\rho_{0} = \sqrt{\left(\frac{9,2}{\alpha^{2} \cdot b^{3}}\right) \cdot \left(\frac{r}{R_{u}}\right)^{2} \cdot \left(\frac{1}{s}\right) \cdot \left(\frac{\sigma_{0,2}}{G}\right)^{2} \cdot \left(\frac{HV_{0}}{HV(z)}\right)_{ucx}} \cdot \left[2,87 \cdot \left(\frac{HV_{0}}{HV(z)}\right)_{ucx} - 1\right] + \rho_{ucx}^{2}.$$
(20)

Для процессов механической обработки, предшествующих выглаживанию (точение, шлифование), отношение  $\left(\frac{HV_0}{HV(z)}\right)_{ux}$  примерно равно 1 [6]. Анализ зависимости (20) показал, что последний член слагаемого в правой части выражения не оказывает существенного влияния на величину  $\rho_0$ , поэтому представим итоговую формулу в виде:

$$\rho_0 = \left(\frac{4,15}{\alpha \cdot b^{3/2}}\right) \cdot \left(\frac{r}{R_u}\right) \cdot \left(\frac{1}{s}\right)^{1/2} \cdot \left(\frac{\sigma_{0,2}}{G}\right). \quad (21)$$

Сучетом(21)формула(19) примет следующий вид:

$$\rho(z) = \sqrt{0.53 \cdot (\rho_0^2 - \rho_{ucx}^2) \cdot \exp(-0.8 \cdot \frac{z}{r}) \cdot \left[2.87 \cdot \exp(-0.8 \cdot \frac{z}{r}) - 1\right]} + \rho_{ucx}^2.$$
(22)

Упростим выражение (24), разложив экспонециальные члены в ряд и ограничившись первыми двумя членами ряда, а также учитывая, что  $(\rho_0 / \rho_{uex})^2 >> 1$ , в итоге получим:

$$\rho(z) = \rho_0 \cdot \left(1 - 0.8 \cdot \frac{z}{r}\right). \tag{23}$$

Аналогичным образом получим расчетные соотношения для определения плотности дислокаций, накапливаемых в единице микрообъема ПС при УЗАВ.

С учетом числа циклов приложения нагрузки при ультразвуковой обработке  $N = \frac{60 \cdot f}{s \cdot V} \cdot \pi \cdot r_{(ysk)}^2$ получим следующее выражение:

$$\rho(z)_{(yx)} = \sqrt{A \cdot \exp(-0.8 \frac{z}{r \cdot \sqrt{K_r}})} \cdot \left[ \left( \frac{\sigma_0 + \sigma_{\xi_{Y3K}}}{\sigma_{0,2}} \right) \cdot \exp(-0.8 \frac{z}{r \cdot \sqrt{K_r}}) - 1 \right] + \rho_{ucx}^2},$$
(24)

где

$$A = \frac{0.3}{(\alpha^2 \cdot b^3)} \cdot \left(\frac{r^3}{R_u^2}\right) \cdot \frac{f}{s \cdot V} \cdot K_r^{\frac{3}{2}} \cdot \left(\frac{\sigma_0 + \sigma_{\xi}}{\sigma_{0,2}}\right) \cdot \left(\frac{\sigma_{0,2}}{G}\right)^2$$

Принимая z = 0 в выражении (24) и учитывая принятое обозначение A, получим формулу для расчета поверхностной плотности дислокаций при ультразвуковой обработке:

$$\rho_{0(yx)} = \sqrt{\frac{0.3}{(\alpha^2 \cdot b^3)}} \cdot \left(\frac{r^3}{R_u^2}\right) \cdot \frac{f}{s \cdot V} \cdot K_r^{\frac{3}{2}} \cdot \left(\frac{\sigma_0 + \sigma_{\xi}}{\sigma_{0,2}}\right) \cdot \left(\frac{\sigma_{0,2}}{G}\right)^2 \cdot \left[\left(\frac{\sigma_0 + \sigma_{\xi}}{\sigma_{0,2}}\right) - 1\right] + \rho_{ucx}^2$$
(25)

Введем безразмерный коэффициент

 $K_{p} = \frac{\sigma_{0} + \sigma_{\xi}}{\sigma_{0}}$ , характеризующий отношение

контактного давления при AB иУЗAB. С учетом коэффициента  $K_p$ , а также выражения (19), учитывая принятые допущения, формула (25) преобразуется к виду:

$$\rho_{0(yzk)} = \sqrt{\frac{0,86}{(\alpha^2 \cdot b^3)} \cdot \left(\frac{r^3}{R_u^2}\right) \cdot \frac{f}{s \cdot V} \cdot K_r^{\frac{3}{2}} \cdot K_p \cdot \left(\frac{\sigma_{0,2}}{G}\right)^2 \cdot \left[2,87 \cdot K_p - 1\right] + \rho_{ucx}^2}$$

Тогда, учитывая (26) и выполняя ряд преоб-

разований, а также учитывая 
$$\left(\frac{\rho_{0(yx)}}{\rho_{ux}}\right)^2 >>1$$
, фор-

мула (25) примет следующий вид:

$$\rho(z)_{(y_{3K})} = \rho_{0(y_{3K})} \sqrt{\exp(-0.8 \frac{z}{r \cdot \sqrt{K_r}}) \cdot \left[ \left( \frac{2.87 \cdot K_p}{2.87 \cdot K_p - 1} \right) \cdot \exp(-0.8 \frac{z}{r \cdot \sqrt{K_r}}) - 1 \right]}.$$
(27)

Таким образом, получены аналитические зависимости для расчета плотности дислокаций накапливаемых в единице деформируемого микрообъема ПС в зависимости от параметров процессов АВ и УЗАВ

Используя полученные уравнения для конкретных условий обработки AB и УЗАВ, можно составить критериальные уравнения, обеспечивающие взаимосвязь деформационных процессов, происходящих в поверхностном слое с внешними, управляемыми параметрами обработки.

Работа выполнена при поддержке Федерального агентства по образованию рамках ФЦП "Научные и научно-педагогические кадры России на 2009 – 2013 года" по направлению "Создание и обработка кристаллических материалов" (мероприятие 1.2.2, госконтракт № П990).

### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- 1. Ультразвук. Маленькая энциклопедия: [гл. редактор И.П. Голямина]. М.: Советская энциклопедия", 1979. 400 с.
- 2. Старков В.К. Дислокационные представления о резании металлов. М: Машиностроение, 1979. 160 с.
- Одинг И.А. Современные методы испытания металлов. Учебное пособие. М. Металлургиздат, 1944. 299 с.
- Кравченко Б.А. Теория формирования поверхностного слоя деталей машин при механической обработке. Куйбышев: КПтИ, 1981. 90 с.
- Барац Я.И. Финишная обработка металлов давлением. Теплофизика алмазного выглаживания. Саратов: СГТУ. 1982. 164 с.
- 6. Суслов А.Г. Качество поверхностного слоя деталей машин. М.: Машиностроение, 2000. 320 с.
- Торбило В.М. Алмазное выглаживание. М.: Машиностроение, 1972, 104 с.
   Одинцов Л.Г. Финишная обработка деталей алмаз-
- Одинцов Л.Г. Финишная обработка деталей алмазным выглаживанием и вибровыглаживанием. М.: Машиностроение, 1981. 160 с.

# ANALYSIS OF PLASTIC DEFORMATION ON THE SURFACE IN THE PROCESS OF ULTRASONIC DIAMOND BURNISHING

© 2010 V. I. Malyshev, A. S. Selivanov

### Togliatti State University

In article we develop mathematic model of the evolution defects crystal structure in the process of ultrasonic diamond burnishing.

Ключевые слова: математическая модель, плотность дислокаций; алмазное выглаживание; ультразвук; поверхностный слой.

Vladimir Malyshev, Candidate of Technics, Head at the of Equipment and Technologies machine-building Industry Department. E-mail: rsi-tgu@tltsu.ru. Alexander Selivanov, Senior Lecturer at the Equipment and Technologies machine-building Industry Department. E-mail: SelivAS@inbox.ru